

## 1. El tensor de Riemann en dos dimensiones

1. En dos dimensiones, el tensor de Riemann tiene las simetrías

$$R_{\mu\nu\rho\sigma} = -R_{\nu\mu\rho\sigma} = -R_{\mu\nu\sigma\rho} = R_{\rho\sigma\mu\nu}$$

y cumple la identidad de Bianchi. En 2D, el número de componentes independientes se reduce a uno solo. Hacer el mismo razonamiento que en clase. Por lo tanto, debe ser proporcional a la combinación

$$R_{\mu\nu\rho\sigma} \propto g_{\mu\rho}g_{\nu\sigma} - g_{\mu\sigma}g_{\nu\rho}$$

ya que tienen las mismas simetrías.

Contrayendo con  $g^{\mu\rho}g^{\nu\sigma}$ , se obtiene que el coeficiente de proporcionalidad es  $R/2$ , con lo que se llega a

$$R_{\mu\nu\rho\sigma} = \frac{R}{2}(g_{\mu\rho}g_{\nu\sigma} - g_{\mu\sigma}g_{\nu\rho})$$

2. La métrica de la esfera de radio  $a$  es

$$g_{\theta\theta} = a^2, \quad g_{\phi\phi} = a^2 \sin^2 \theta$$

Calculamos los símbolos de Christoffel no nulos

$$\begin{aligned} \Gamma_{\phi\phi}^{\theta} &= -\sin \theta \cos \theta, \\ \Gamma_{\theta\phi}^{\phi} &= \Gamma_{\phi\theta}^{\phi} = \cot \theta \end{aligned}$$

Luego, el único componente independiente del tensor de Riemann es

$$\begin{aligned} R_{\theta\phi\theta}^{\phi} &= \partial_{\phi}\Gamma_{\theta\theta}^{\phi} - \partial_{\theta}\Gamma_{\phi\theta}^{\phi} + \Gamma_{\theta\theta}^{\mu}\Gamma_{\phi\mu}^{\phi} - \Gamma_{\phi\theta}^{\mu}\Gamma_{\theta\mu}^{\phi} \\ &= -\partial_{\theta}\cot \theta - \cot^2 \theta \\ &= 1 \end{aligned}$$

El tensor de Ricci es

$$\begin{aligned} R_{\theta\theta} &= R_{\theta\mu}^{\mu} = R_{\theta\phi\theta}^{\phi} = 1 \\ R_{\theta\phi} &= R_{\phi\theta} = R_{\theta\mu}^{\mu} = 0 \\ R_{\phi\phi} &= R_{\phi\mu}^{\mu} = R_{\phi\theta\phi}^{\theta} = g^{\theta\theta}R_{\theta\phi\theta}^{\phi} = g^{\theta\theta}R_{\theta\phi\theta\phi} = g^{\theta\theta}g_{\phi\phi}R_{\theta\phi\theta}^{\phi} = \sin^2 \theta \end{aligned}$$

y finalmente el escalar de Ricci

$$R = g^{\theta\theta}R_{\theta\theta} + g^{\phi\phi}R_{\phi\phi} = \frac{1}{a^2} + \frac{1}{a^2} = \frac{2}{a^2}$$

Por otro lado, multiplicando por  $g_{\phi\phi} = a^2 \sin^2 \theta$ , el tensor de Riemann, se obtiene

$$R_{\theta\phi\theta\phi} = g_{\phi\mu}R_{\theta\phi\theta}^{\mu} = g_{\phi\phi}R_{\theta\phi\theta}^{\phi} = a^2 \sin^2 \theta$$

Entonces, podemos verificar la igualdad

$$\begin{aligned} R_{\theta\phi\theta\phi} &= \frac{R}{2}(g_{\theta\theta}g_{\phi\phi} - g_{\theta\phi}^2) \\ &= \frac{1}{a^2}(a^2)(a^2 \sin^2 \theta) = a^2 \sin^2 \theta \end{aligned}$$

## 2. Geodésicas en la 2-esfera

1. El lagrangiano es:

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2}R^2 \left( \dot{\theta}^2 + \sin^2 \theta \dot{\phi}^2 \right)$$

donde el punto denota derivada respecto al parámetro afín. El factor 1/2 es adicional con respecto a los apuntes pero obviamente no cambia el problema, solamente simplifica los factores 2 obtenidos por las derivadas.

2. Como  $\phi$  es cíclica, su momento conjugado se conserva

$$p_\phi = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\phi}} = R^2 \sin^2 \theta \dot{\phi} = \ell = \text{cte}$$

3. Un parámetro a lo largo de una geodésica es *afín* si la ecuación geodésica toma su forma estándar y sencilla

$$\frac{d^2 x^\mu}{d\lambda^2} + \Gamma_{\nu\rho}^\mu \frac{dx^\nu}{d\lambda} \frac{dx^\rho}{d\lambda} = 0.$$

Un parámetro  $\lambda$  es afín si la ecuación anterior se cumple sin ningún término extra (como una fuerza efectiva). Esto sucede cuando

$$\lambda \mapsto s = a\lambda + b$$

es decir, una transformación lineal (afín) del parámetro. Por lo tanto, todos los parámetros afines están relacionados mediante un reescalamiento y un desplazamiento.

Si el parámetro no es afín, es decir, si  $s = f(\lambda)$ , entonces la ecuación de las geodésicas se transforma en

$$\begin{aligned} \frac{dx^\mu}{d\lambda} &= f'(\lambda) \frac{dx^\mu}{ds}, \\ \frac{d^2 x^\mu}{d\lambda^2} &= f''(\lambda) \frac{dx^\mu}{ds} + f'(\lambda)^2 \frac{d^2 x^\mu}{ds^2}, \\ \frac{d^2 x^\mu}{ds^2} + \Gamma_{\nu\rho}^\mu \frac{dx^\nu}{ds} \frac{dx^\rho}{ds} &= \frac{f''(\lambda)}{f'(\lambda)^2} \frac{dx^\mu}{ds}. \end{aligned}$$

Por lo tanto, si estamos siguiendo una geodésica, sabemos que la norma del vector tangente se conserva

$$\frac{d}{d\lambda} \left( g_{\mu\nu} \dot{x}^\mu \dot{x}^\nu \right) = 0$$

lo cual implica que

$$g_{\mu\nu} \frac{dx^\mu}{d\lambda} \frac{dx^\nu}{d\lambda} = A$$

donde  $A$  es una constante. Como tenemos libertad de elegir otro parámetro afín, tomamos  $s = \sqrt{A} \lambda$ , lo que transforma la normalización en

$$g_{\mu\nu} \frac{dx^\mu}{ds} \frac{dx^\nu}{ds} = 1$$

Esta es la misma razón por la que, en el caso de una geodésica tipo tiempo, se suele escribir

$$g_{\mu\nu} \frac{dx^\mu}{d\tau} \frac{dx^\nu}{d\tau} = -c^2$$

ya que en ese caso la norma es negativa y se fija a  $-c^2$  (o simplemente a  $-1$  en unidades naturales).

En conclusión, normalizando al parámetro de longitud de arco

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \Rightarrow \dot{\theta}^2 + \sin^2 \theta \dot{\phi}^2 = \frac{1}{R^2}$$

Sustituyendo la conservación de  $\ell$ , se tiene

$$\dot{\theta}^2 + \frac{\ell^2}{R^4 \sin^2 \theta} = \frac{1}{R^2}$$

Cambiando de variable a  $\theta(\phi)$  mediante

$$\frac{d\theta}{ds} = \frac{d\theta}{d\phi} \frac{d\phi}{ds} = \dot{\phi} \theta'$$

se obtiene finalmente

$$\left( \frac{d\theta}{d\phi} \right)^2 = \left( \frac{1}{R^2 \dot{\phi}^2} - \frac{\ell^2}{R^4 \sin^2 \theta \dot{\phi}^2} \right) = \sin^2 \theta \frac{R^2 \sin^2 \theta - \ell^2}{\ell^2}$$

4. Podemos escribir la ecuación previa de la forma siguiente

$$d\phi = \frac{\ell}{\sin \theta \sqrt{R^2 \sin^2 \theta - \ell^2}} d\theta$$

Hemos considerado una sola raíz, la otra es equivalente a reemplazar  $\phi$  por  $-\phi$ .

Sea  $u = \cot \theta$ ; entonces  $\sin \theta = 1/\sqrt{1+u^2}$  y  $d\theta = -du/(1+u^2)$ . Sustituyendo en nuestra ecuación, obtenemos

$$d\phi = -\frac{\ell}{\frac{1}{\sqrt{1+u^2}} \sqrt{\frac{R^2}{1+u^2} - \ell^2}} \frac{du}{1+u^2} = -\frac{\ell du}{\sqrt{R^2 - \ell^2(1+u^2)}} = -\frac{\ell}{\sqrt{R^2 - \ell^2}} \frac{du}{\sqrt{1 - \frac{\ell^2}{R^2 - \ell^2} u^2}}$$

lo que podemos integrar

$$\phi = -\arcsin\left(\frac{\ell}{\sqrt{R^2 - \ell^2}} u\right) + \text{constante}$$

Tenemos

$$-\frac{\ell}{\sqrt{R^2 - \ell^2}} \cot \theta = \sin(\phi - \text{constante})$$

Obviamente podemos definir constante =  $\phi_0 - \pi/2$

$$-\frac{\ell}{\sqrt{R^2 - \ell^2}} \cot \theta = \cos(\phi - \phi_0)$$

y cuando  $\phi = \phi_0$ , tenemos  $\theta = \theta_0$  es decir

$$-\frac{\ell}{\sqrt{R^2 - \ell^2}} = \tan(\theta_0)$$

y finalmente

$$\frac{\cot \theta}{\cot \theta_0} = \cos(\phi - \phi_0)$$

Son sobre la esfera segmentos de círculos máximos, es decir, intersecciones de la esfera con planos que pasan por el centro.

